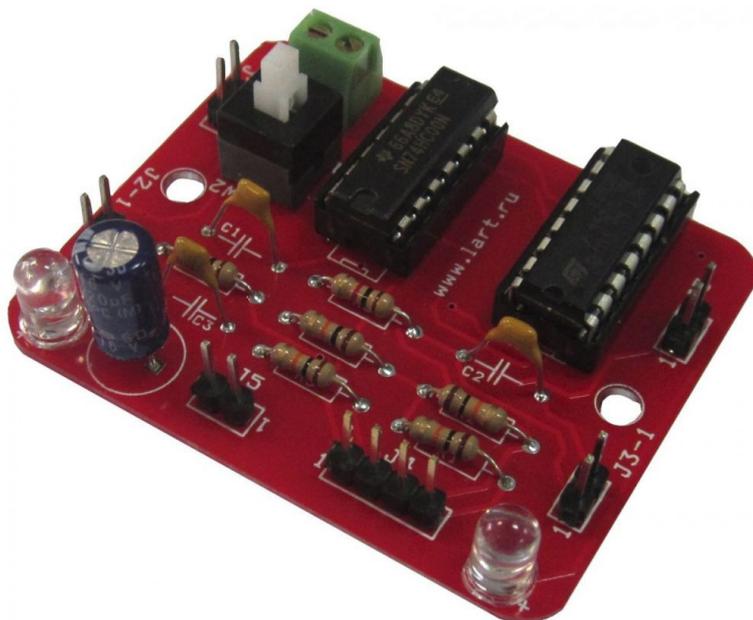


Драйвер электродвигателя ЛМ2-130



Драйвер **ЛМ2-130** предназначен для управления работой электродвигателей. Драйвер выполнен на базе микросхемы L293d и инвертора 74HC00. Включение инвертора 74HC00 на входе модуля значительно упрощает управление электродвигателями. Сокращает необходимое количество необходимых "ног" контроллера.

Драйвер имеет входы управления направлением вращения электродвигателя и входы регулировки скорости вращения. Скорость вращения электродвигателей регулируется методом широтно-импульсной модуляции.

Характеристики микросхемы L293D

- напряжение питания драйвера - 4,5...9V
- допустимый ток нагрузки - 600mA (на каждый канал)
- пиковый (максимальный) ток на выходе - 1,2A (на каждый канал)
- логический "0" входного напряжения - до 1,5V
- логическая "1" входного напряжения - 2,3...7V
- скорость переключений до 5 kHz.
- защита от перегрева

Схема электрическая драйвера

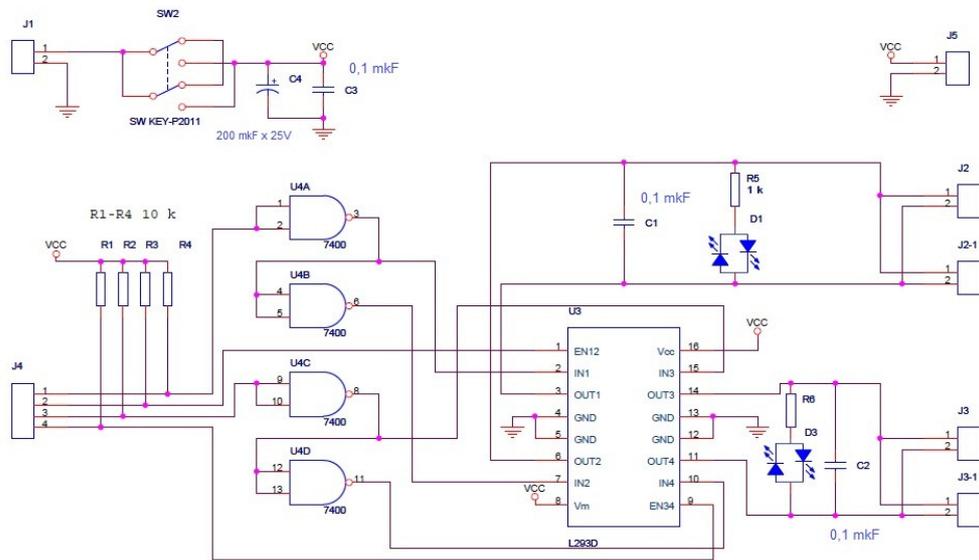
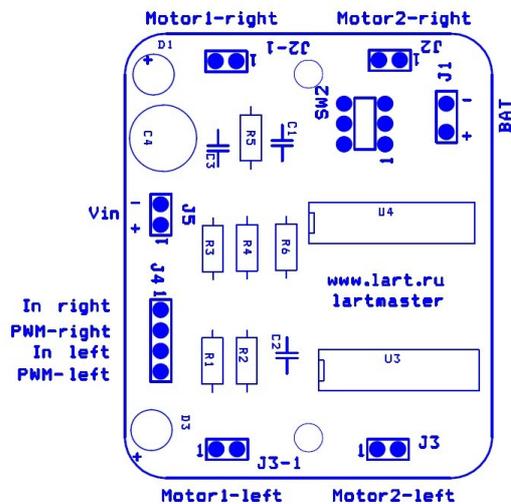


Схема монтажная драйвера



Подключение драйвера электромотора.

BAT – клемма для подключения батареи питания. Напряжение питания Драйвера 4,5-9В;

Vin – параллельный BAT разъем. Предназначен для подключения питания батареи на другие электронные модули.

Motor1-right – разъем для подключения переднего правого электромотора

Motor2-right - разъем для подключения заднего правого электромотора

Motor1-left - разъем для подключения переднего левого электромотора

Motor2-left - разъем для подключения заднего левого электромотора

In right – управление направлением вращения правых электромоторов

PWM-right – управление скоростью вращения правых электромоторов

In left – управление направлением вращения левых электромоторов

PWM-left – управление скоростью вращения левых электромоторов